





Técnicas de modulación para accionamientos multifásicos

Joel Prieto

Programa de Vinculación de Científicos y Tecnólogos PVT 014/2015



- Introducción
- Objetivos
- Técnicas de modulación para accionamientos multifásicos
 - Continuos and Discontinuos
 - Análisis de rizado de corriente
 - Técnicas SVPWM para zona de sobremodulación
 - Mitigación de tensión de modo común
- Conclusiones

Introducción





Introducción





Introducción







- Accionamientos multifásicos, principales áreas de interés:
 - Propulsión marítima
 - Vehículos eléctricos e híbridos
 - Tracción en trenes
 - Aplicaciones aviónicas
 - Otras aplicaciones de altas potencias



- Accionamientos multifásicos, principales áreas de interés:
 - Propulsión marítima

20MW @ 180rpm, 15 fases

Medidas: 3.3m x 3m x 3.6m





- Accionamientos multifásicos, principales áreas de interés:
 - Aplicaciones aviónicas

Motor de imanes permanentes para bomba de combustible: 16kW - 4 fases, 6 polos, tolerante a fallos





- Introducción
- Objetivos
- Técnicas de modulación para accionamientos multifásicos
 - Continuos and Discontinuos
 - Análisis de rizado de corriente
 - Técnicas SVPWM para zona de sobremodulación
 - Mitigación de tensión de modo común
- Conclusiones



- Estudiar y caracterizar las estrategias de modulación para convertidores multifásicos de 5 y 6 fases en la región lineal y de sobremodulación
- Proponer nuevas técnicas de modulación para convertidores multifásicos



- Introducción
- Objetivos
- Técnicas de modulación para accionamientos multifásicos
 - Continuos and Discontinuos
 - Análisis de rizado de corriente
 - Técnicas SVPWM para zona de sobremodulación
 - Mitigación de tensión de modo común
- Conclusiones

Técnicas de modulación













VSI multifásico: Carrier-based PWM



- Mejorar la calidad de la corriente
- Maximizar el índice de modulación

108

72

180 9 (deg) 216 252

PWM Continuo y Discontinuo





Tensión de fase Tensión de rama Señal de Secuencia cero







VSI multifásico: SVPWM



- 2⁵ = 32 estados de conmutación y vectores disponibles
- Cada estado de conmutación puede ser representados en dos planos independientes
- La referencia es obtenida con la utilización selectiva de algunos estados de conmutación aplicados en cierta secuencia

Técnicas de modulación





PWM Continuo y Discontinuo





PWM Continuo y Discontinuo

Tienen diferentes patrones de conmutación que generan diferentes

resultados en la corriente **2L + 2M SVPWM** 4I



DPWM0



ÄL SVPWM

DPWMMIN









Consideraciones:

✓Alta frecuencia de conmutación

 ✓ Fuerza contraelectromotriz constante durante un periodo de conmutación, e igual a la referencia de tensión

✓ Resistencia equivalente de los devanados despreciables y cambio lineal de la corriente





Pasos de análisis:

✓ Harmonic Flux trajectories (por periodo de conmutación)

$$\Delta \overline{\lambda} = \int_{0}^{\frac{T_s}{2}} (\overline{v} - \overline{v}^*) dt$$

✓ Harmonics Flux RMS (por periodo de conmutación) $\Delta \lambda^2_{RMS}(M, \theta) = \frac{2}{T_s} \int_{0}^{\frac{T_s}{2}} \Delta \lambda^2 dt$

✓ Flux HDF (por periodo de la fundamental)

$$\lambda_{srms}^{2}(M) = \frac{1}{2\pi} \int_{2\pi} \lambda_{srms}^{2}(M,\theta) d\theta$$



M = 0.8



Harmonic Flux trajectories



25



Harmonic Flux RMS













| → Q-N-O-T | (4L) DPWMMAX | → A-F-G-D |
|-----------|---|--|
| → M-R-S-P | (4L) DPWMMIN | → E-B-C-H |
| → M-R-O-T | (4L) DPWM0 | → E-B-G-D |
| → Q-R-S-T | (4L) DPWM1 | → A-B-C-D |
| → Q-N-S-P | (4L) DPWM2 | → A-F-C-H |
| → M-N-O-P | (4L) DPWM3 | → E-F-G-H |
| | $\begin{array}{l} \rightarrow \text{Q-N-O-T} \\ \rightarrow \text{M-R-S-P} \\ \rightarrow \text{M-R-O-T} \\ \rightarrow \text{Q-R-S-T} \\ \rightarrow \text{Q-N-S-P} \\ \rightarrow \text{M-N-O-P} \end{array}$ | → Q-N-O-T (4L) DPWMMAX → M.R-S-P (4L) DPWMMIN → M.R-O-T (4L) DPWM0 → Q-R-S-T (4L) DPWM1 → Q-N-S-P (4L) DPWM2 → M-N-O-P (4L) DPWM3 |

Harmonic Flux RMS





PWM TECHNIQUES

(2L+2M) SVPWM c \rightarrow \rightarrow а

(4L) SVPWM $b \rightarrow$

- (2L+2M) DPWMMAX, (2L+2M) DPWMIN, (2L+2M) DPWM0, (2L+2M) DPWM2
- (2L+2M) DPWM1 $d \rightarrow$ (2L+2M) DPWM3
- $e \rightarrow$
- (4L) DPWM3 $f \rightarrow$ $h \rightarrow$
 - (4L) DPWM1
- (4L) DPWMMAX, $g \rightarrow$ (4L) DPWMIN,
 - (4L) DPWM0,
 - (4L) DPWM2





PWM TECHNIQUES

(2L+2M) DPWMMAX,

(2L+2M) DPWMIN,

(2L+2M) DPWM0,

(2L+2M) DPWM2

- $a \rightarrow (2L+2M)$ SVPWM $c \rightarrow$
- $b \rightarrow$ (4L) SVPWM

- $d \rightarrow (2L+2M) DPWM1$
- $e \rightarrow (2L+2M) DPWM3$
- $\mathbf{f} \rightarrow (4L) \text{ DPWM3}$
- $h \rightarrow$ (4L) DPWM1

- $g \rightarrow$ (4L) DPWMMAX,
 - (4L) DPWMIN,
 - (4L) DPWM0,
 - (4L) DPWM2



No podemos medir el HDF, pero podemos medir el THD de la corriente

$$\text{THD}_{i} = \left(\frac{V_{dc}T_{s}}{8}\right) \frac{\sqrt{HDF_{\alpha-\beta}/L_{\alpha-\beta}^{2} + HDF_{x-y}/L_{x-y}^{2}}}{I_{1}}$$





HDF es independiente de la carga, pero el THD de corriente no. De hecho:

$$\text{THD}_{i} = \left(\frac{V_{dc}T_{s}}{8}\right) \frac{\sqrt{HDF_{\alpha-\beta}} L_{\alpha-\beta}^{2} + HDF_{x-y}}{I_{1}}$$

Las máquinas multifásicas tienen diferentes valores de inductancias para diferentes planos



| FLUX HDF FOR (2L+2M) PWM TECHNIQUES USING THE POLYGON CONNECTION AND THE SAME BASE SWITCHING FREQUENCY. | | | | | | |
|---|---|--|--|--|--|--|
| PWM | HDF | | | | | |
| Method | Analytical expression | | | | | |
| ×⊊ | $HDF_{P1} = \frac{1}{16\pi} (8\pi - 35K_1 + 20K_2 - 2\pi J_1 - 10\pi J_2)M^4 - \frac{8}{9\pi} (3K_1 - K_2)M^3 + \frac{1}{3}(1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| SUPWI (2L+2N | $HDF_{P2} = \frac{1}{16\pi} (6\pi - 15K_1 + 5K_2 + 4\pi J_1 - 2\pi J_2) M^4 - \frac{8}{9\pi} (K_1 + 3K_2) M^3 + \frac{1}{3} (1 + J_1) M^2$ | | | | | |
| | $HDF = \frac{1}{16\pi} (14\pi - 50K_1 + 25K_2 + 2\pi J_1 - 12\pi J_2)M^4 - \frac{16}{9\pi} (2K_1 + K_2)M^3 + \frac{1}{3} (2 + J_1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| AZY AZY | $HDF_{P1} = \frac{1}{8\pi} (6\pi - 5K_1 + 10K_2 - 6\pi J_2)M^4 - \frac{1}{9\pi} (159K_1 - 53K_2)M^3 + \frac{4}{3} (1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| WMM PWMM DPWM DPWM (2L+21 | $HDF_{P2} = \frac{1}{8\pi} (6\pi + 5K_1 + 15K_2 + 6\pi J_1)M^4 - \frac{1}{9\pi} (98K_1 + 69K_2)M^3 + \frac{4}{3} (1+J_1)M^2$ | | | | | |
| | $HDF = \frac{1}{8\pi} (12\pi + 25K_2 + 6\pi J_1 - 6\pi J_2)M^4 - \frac{1}{9\pi} (257K_1 + 16K_2)M^3 + \frac{4}{3} (2 + J_1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| =9 | $HDF_{P1} = \frac{1}{4\pi} (3\pi + 15K_1 - 5K_2 - 3\pi J_2)M^4 + \frac{2}{9\pi} (45 - 12K_1 + 4K_2 - 45J_1 - 90J_2)M^3 + \frac{4}{3} (1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| 2L+2N | $HDF_{P2} = \frac{1}{4\pi} (3\pi + 10K_1 + 5K_2 + 3\pi J_1)M^4 + \frac{2}{9\pi} (-4K_1 - 12K_2 - 45J_1 - 45J_2)M^3 + \frac{4}{3}(1+J_1)M^2$ | | | | | |
| | $HDF = \frac{1}{4\pi} (6\pi + 25K_1 + 3\pi J_1 - 3\pi J_2) M^4 + \frac{2}{9\pi} (45 - 16K_1 - 8K_2 - 90J_1 - 135J_2) M^3 + \frac{4}{3} (2 + J_1 - J_2) M^2$ | | | | | |
| 92 | $HDF_{P1} = \frac{1}{4\pi} (3\pi - 20K_1 + 15K_2 - 3\pi J_2)M^4 + \frac{2}{9\pi} (-45 - 147K_1 + 49K_2 + 45J_1 + 90J_2)M^3 + \frac{4}{3} (1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| DPWN (2L+2A | $HDF_{P2} = \frac{1}{4\pi} (3\pi - 5K_1 + 10K_2 + 3\pi J_1)M^4 + \frac{2}{9\pi} (-94K_1 - 57K_2 + 45J_1 + 45J_2)M^3 + \frac{4}{3}(1 + J_1)M^2$ | | | | | |
| | $HDF = \frac{1}{4\pi} (6\pi - 25K_1 + 25K_2 + 3\pi J_1 - 3\pi J_2)M^4 + \frac{2}{9\pi} (-45 - 241K_1 - 8K_2 + 90J_1 + 135J_2)M^3 + \frac{4}{3}(2 + J_1 - J_2)M^2$ | | | | | |

| - | | |
|----|-------|-------|
| - | | _ |
| - | | - |
| | - | |
| 00 | NTA C | 11.77 |

| ÷ | FLUX HDF FOR (4L) PWM TECHNIQUES USING THE POLYGON CONNECTION AND THE SAME BASE SWITCHING FREQUENCY. | | | | | | |
|---|--|---|----|--|--|--|--|
| | PWM | HDF | | | | | |
| | Method | Analytical expression | | | | | |
| | SVPWM (4L) | $HDF_{P1} = \frac{1}{16\pi} (8\pi - 35K_1 + 20K_2 - 2\pi J_1 - 10\pi J_2)M^4 + \frac{1}{9\pi} (-24K_1 + 8K_2)M^3 + \frac{1}{3}(1 - J_2)M^2$ $HDF_{P2} = \frac{1}{16\pi} (6\pi - 15K_1 + 5K_2 + 4\pi J_1 - 2\pi J_2)M^4 + \frac{1}{9\pi} (-96K_1 + 37K_2)M^3 + \frac{1}{3}(1 + J_1)M^2$ | | | | | |
| | | $HDF = \frac{1}{16\pi} (14\pi - 50K_1 + 25K_2 + 2\pi J_1 - 12\pi J_2)M^4 + \frac{1}{3\pi} (-40K_1 + 15K_2)M^3 + \frac{1}{3} (2 + J_1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| | DPWMMAX, DPWMMIN, DPWM0, DPWM2 (4L) | $HDF_{P1} = \frac{1}{8\pi} (6\pi - 5K_1 + 10K_2 - 6\pi J_2)M^4 + \frac{1}{9\pi} (-159K_1 + 53K_2)M^3 + \frac{4}{3} (1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| | | $HDF_{P2} = \frac{1}{8\pi} (6\pi + 5K_1 + 15K_2 + 6\pi J_1)M^4 + \frac{1}{9\pi} (-186K_1 - 8K_2)M^3 + \frac{4}{3}(1 + J_1)M^2$ | | | | | |
| | | $HDF = \frac{1}{8\pi} (12\pi + 25K_2 + 6\pi J_1 - 6\pi J_2)M^4 - \frac{5}{3\pi} (23K_1 - 3K_2)M^3 + \frac{4}{3} (2 + J_1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| | DPWMI (4L) | $HDF_{P1} = \frac{1}{16\pi} (12\pi + 30K_1 - 5K_2 - 12\pi J_2)M^4 - \frac{1}{9\pi} (18 + 189K_1 - 113K_2 + 24J_1 + 6J_2)M^3 + \frac{4}{3}(1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| | | $HDF_{P2} = \frac{1}{16\pi} (12\pi + 25K_1 + 20K_2 + 12\pi J_1)M^4 - \frac{1}{9\pi} (42 + 156K_1 - 82K_2 + 66J_1 + 24J_2)M^3 + \frac{4}{3} (1 + J_1)M^2$ | | | | | |
| | | $HDF = \frac{1}{16\pi} (24\pi + 55K_1 + 15K_2 + 12\pi J_1 - 12\pi J_2)M^4 - \frac{5}{9\pi} (12 + 69K_1 - 39K_2 + 18J_1 + 6J_2)M^3$ | | | | | |
| | | $+\frac{4}{3}(2+J_1-J_2)M^2$ | | | | | |
| | DPWM3 (4L) | $HDF_{P1} = \frac{1}{16\pi} (12\pi - 50K_1 + 45K_2 - 12\pi J_2)M^4 - \frac{1}{9\pi} (-18 + 129K_1 + 7K_2 - 24J_1 - 6J_2)M^3 + \frac{4}{3}(1 - J_2)M^2$ | | | | | |
| | | $HDF_{P2} = \frac{1}{16\pi} (12\pi - 5K_1 + 40K_2 + 12\pi J_1)M^4 - \frac{1}{9\pi} (-42 + 216K_1 + 98K_2 - 66J_1 - 24J_2)M^3 + \frac{4}{3}(1 + J_1)M^2$ | | | | | |
| | | $HDF = \frac{1}{16\pi} (24\pi - 55K_1 + 85K_2 + 12\pi J_1 - 12\pi J_2)M^4 - \frac{5}{9\pi} (-12 + 69K_1 + 21K_2 - 18J_1 - 6J_2)M^3$ | 34 | | | | |
| | | $+\frac{4}{3}(2+J_1-J_2)M^2$ | 5- | | | | |



Caso Seis fases:

Double Zero-Sequence Injection PWM



- 2⁶ = 64 estados de conmutación (peros solo 49 vectores diferentes de tensión).
- Cada vector puede ser representado en dos planos diferentes
- La referencia es obtenida con la utilización selectiva de algunos estados de conmutación aplicados en cierta secuencia





Six phase case:

Double Zero-Sequence Injection PWM

Diagrama de bloques

Señales moduladoras y secuencia cero





Dos conjuntos de tensiones de referencia con la misma amplitud desfasadas 30º





Total Flux Harmonic Distortion Factor (same average switching frequency) 0.15 0.03 0.1 $\mathsf{HDF}_{\alpha\text{-}\beta}$ HDF_{x-y} 0.02 0.05 0.01 0 0.2 0.6 0.8 0 0.4 0 0.2 0.6 0.4 0.8 0 1 M (modulation index) M (modulation index) 0.2 0.15 ZSIPWM C6_SVPWM12 C6_SVPWM24 HDF 0.1 D6_SVPWM12_A = D6_SVPWM12_B1 D6_SVPWM12_B2 D6_SVPWM24_B1 = D6_SVPWM24_B2 0.05 0 0.2 0.4 0.6 0.8 0 1 M (modulation index)















| δ_{a1} | | v_{a1} | $ v_{a2} $ | $ v_{a3} $ | ••• | $ v_{a((n-1)/2-2)} $ | $/v_{a((n-1)/2-1)}/$ | $ v_{a(n-1)/2} $ | $^{-1}\left[/v_{al}/\delta_{al} \right]$ |
|------------------------|---|----------------|----------------|------------|-----|------------------------------|----------------------|------------------|---|
| $\delta_{_{a2}}$ | | 1 | 1 | 1 | ••• | 1 | 1 | 1 | $R \cdot \delta_{al}$ |
| δ_{a3} | | $-K_{2}/K_{1}$ | 1 | 0 | ••• | 0 | 0 | 0 | 0 |
| $\delta_{_{a4}}$ | = | 0 | $-K_{3}/K_{2}$ | 1 | ••• | 0 | 0 | 0 | · : |
| | | | : | ÷ | ·. | ÷ | ÷ | : | 0 |
| $\delta_{a(n-1)/2-1)}$ | | 0 | 0 | 0 | ••• | 1 | 0 | 0 | 0 |
| $\delta_{a(n-1)/2}$ | | 0 | 0 | 0 | ••• | $-K_{(n-1)/2-1}/K_{(n-2)/2}$ | 1 | 0 | |









SVPWM Overmodulation Region General case for odd number of phases









Common Mode Voltage Mitigation





Common-Mode Voltage Mitigation





{11000}{00111}{01110}{10011}

{00101} {11100} {11010}

{10110} {10101} {01101}

 $\{01011\}\{01001\}\{01010\}\{10010\}$

 $0.1 \cdot V_{DC}$

S

L

Small

CMV

(2-3)

Common-Mode Voltage Mitigation



CONACYT



Dissertation Outline



Técnicas PWM para convertidores multifasicos



CMV in overmodulation zone





CMV in overmodulation zone



2L + 2M

4L

2





- Introducción
- Objetivos
- Técnicas de modulación para accionamientos multifásicos
 - Continuos and Discontinuos
 - Análisis de rizado de corriente
 - Técnicas SVPWM para zona de sobremodulación
 - Mitigación de tensión de modo común
- Conclusiones

Conclusiones



- Las técnicas de modulación basados en portadora y Space
 Vector para convertidores trifásicos fueron extendidos para su utilización en convertidores multifásicos
- Técnicas de modulación continuas y discontinuas fueron comparadas mediante indicadores de rendimiento
- Las técnicas de modulación analizadas incluyen la región de sobremodulación, además del análisis de la tensión del modo común.









Técnicas de modulación para accionamientos multifásicos

¿ PREGUNTAS ? Gracias por su atención